

Liste des figures

Figure I.1 : Plan de situation du projet.....	2
Figure III.1: Éléments de tracé en plan.....	15
Figure III.2: Eléments de clohoïde.....	18
Figure III.3 : courbe en S.....	20
Figure III.4 : courbe à sommet.....	20
Figure III.5 : courbe en C.....	21
FigureIII.6 : courbe en OVE.....	21
Figure III.7 : coordination tracé en plan-profil.....	26
Figure III.8 : coupe transversale de profil en travers.....	29
Figure III.9 : Exemple de profil en travers type obtenu à l'aide d'Autopiste.....	29
Figure IV.1 : Profil en long.....	31
Figure V.1: coupe type d'un corps de chaussée.....	34
Figure V.2 : les différentes couches de la chaussée du projet.....	38
Photo VI.1 : Ouvrage d'Assainissement en bon état nécessitant un curage.....	40
Photo VI.2 : Buse en bon état.....	40
Figure VI.2 : Fossé.....	44
Figure VII.1: Terminologie de pont.....	48
PhotoVII.1: l'ancien pont	49
Figure VIII.1 : Eléments de superstructure de l'ouvrage.....	53
Figure IX.1.disposition du sous-système Bc.....	53
FigureIX.2.disposition du sous-système Br.....	60
FigureIX.3.disposition du sous-système Bt.....	61
FigureIX.4. disposition du système Mc120.....	61
Figure IX.5: interface du logiciel Robot.....	63

Figure IX.6 : Vue en 3D du tablier (Robot).....	63
Figure IX.7: Position de la roue Br sur le houdis.....	65
Figure IX.8: Position des roues du tandem Bt.....	66
Figure IX.9: Une file de deux roues de tandem est centrée sur le panneau (Robot).....	67
Figure IX.10 : Position de chenille sur le panneau.....	67
Figure IX.11: valeurs des sollicitations de l'entretoise sous son poids	73
Figure IX.12 : Valeurs de moments et efforts tranchants de l'entretoise sous Br.....	74
Figure IX.13. Modélisation du chevêtre (ROBOT).....	75
Figure IX.14. Schéma statique du fût.....	78
Figure IX.15 : Modélisation de la semelle.....	79
Figure IX.16. : Vue en 3D de la dalle de transition (Robot).....	82
Figure IX.17. Dimension de l'appareil d'appui.....	85
Figure.IX.18. joints de chaussée.....	86
Figure X.1: Panneau de signalisation.....	88

