

- [1] E. SCHAEFFER, "Diagnostic des machines asynchrones modèles et outils paramétriques dédiés à la simulation et à la détection de défauts," Thèse de doctorat, Université De Nantes, 1999.
- [2] F. benabida and m. ouadah, "Diagnostic de défauts au stator et au rotor par estimation paramétrique de la machine," projet de fin d'études, école nationale polytechnique, el-harrach, Algérie, 2006.
- [3] S. meradi, "Estimation des paramètres et des états de la machine asynchrone en vue du diagnostic des défauts rotoriques," mémoire de magister, mohamed khider, biskra, 2007.
- [4] J. Colomer, "Essais de synthèse des méthodes de C.N.D (contrôle non destructif)," revue pratique de contrôle industriel, 1990.
- [5] A.G. BONNET and SOUTKUP, "cause and analysis of stator and rotor failures in three-phase squirrel cage induction motors," IEEE transaction on industry application, 1988.
- [6] N.Amar, "Conception d'Observateurs Robustes pour le Diagnostic des Processus Energétiques," Mémoire de magistère, université de Annaba, 2009.
- [7] M.-O.Cordier and M. Basseville, "Surveillance et diagnostic de systèmes dynamiques: approche complémentaire du traitement de signal et de l'intelligence artificielle," Rapport INRIA N°2861, 1996.
- [8] M. Y. Kaikaa, "Modélisation de la machine asynchrone avec prise en compte de la non uniformité de l'entrefer. application au diagnostic," thèse de doctorat, université de Constantine, 2010.
- [9] T. Boumegoura, "Recherche de signature électromagnétique des défauts dans un machine asynchrone et synthèse d'observateurs en vue du diagnostic," Thèse pour obtenir le grade de Docteur de Lyon, L'Ecole Doctorale électronique, électrotechnique, automatique, 2001.
- [10] S. Belhamdi, "Prise en compte d'un défaut rotorique dans la commande d'un moteur asynchrone," mémoire de magister, université Biskra, 2005.
- [11] N. Benameur, Introduction la commande des machine électriques, Centre de publication universitaire. Tunis, 2007.
- [12] R. Schoen ; T.G. Habetler ; F. Kamran ; R. G. Bartheld, "Motor Bearing Damage Detection Using Stator Current Monitoring". IEEE Transaction on Industry Applications, vol 31, N°6, pp. 1274-1279, November- December 1995."
- [13] M. Blödt et al, "Models for bearing damage detection in induction motors", IEEE transactions on industrial electronics, vol. 55, no. 4, April 2008.
- [14] O. V. Thorsen and M. Dalva, "A survey of fault on induction motors in offshore oil industry, petrochemical industry, gas terminals, and oil refineries," IEEE Transactions on Industry Applications, 1995.
- [15] T. Boumegoura, "Recherche de signature électromagnétique des défauts dans un machine asynchrone et synthèse d'observateurs en vue du diagnostic," Thèse pour obtenir le grade de Docteur de Lyon, L'Ecole Doctorale électronique, électrotechnique, automatique, 2001.
- [16] M. HAIDOUR and HAZIANEN Nassim, "Diagnostic de la machine asynchrone : Approche multimodèle," Projet de fin d'études, école nationale polytechnique, El harrach, Alger, Algérie, 2005.
- [17] G. Didier, "modélisation et diagnostique de la machine asynchrone en présence de défaillances," these de doctorat, Nancy, France, 2004.
- [18] A. GHOGGAL, "Diagnostic de la Machine Asynchrone Triphasée: Modèle Dédié à la Détection des Défauts," mémoire de magistère, Batna, Batna, 2004.

- [19] N. BESSOUS, "Contribution Au Diagnostic Des Machines Asynchrones," Mémoire de magistère, Mentouri, Constantine.
- [20] L. ADJA, H. TAIBI, and M. A. BERKANE, "le court-circuit entre spires des enroulements saturés à cage," PFE, Institut National Spécialisé de Formation Professionnelle, Tiaret, 2010.
- [21] A. H. Bonnett and G. . Soukup, "Cause and analysis of stator and rotor failures in three-phase squirrel-cage induction motors," IEEE Trans. on Industry Applications, 1992.
- [22] A. Siddique, G. . Yadava, and B. Singh, "Applications of artificial intelligence techniques for induction machine stator fault diagnostics: Review," SDEMPED 2003 Machines power electronics and drives Atlanta, GA.USA, 2003.
- [23] N. Oucief, "Diagnostic à base d'observateurs, de défauts dans les systèmes de commande : Application au pendule inversé," mémoire de Magister, EMP, Alger, 2004.
- [24] B. Raison, "Détection et localisation de défaillances sur un entraînement électrique," Thèse de doctorat, Institut National Polytechnique de Grenoble, France, 2000.
- [25] A. Bellini, F. Filippetti, G. Franceschini, and C. Tassoni, "Towards a correct quantification of induction machines broken bars through input electric signals," ICEM'00, Espoo, Finland, 2000.
- [26] L. Baghli, L. Hein, H. Razik, and A. Rezzoug, "Modelling rotor cage induction motors for default detection," IEEE International SDEMPED'97, Carry-le-Rouet, France, 1997.
- [27] M. . Mal_ero, M. . Cabanas, F. . Faya, C. . Rojas, and J. Solares, "Electromagnetic torque harmonics for on-line interturn shortcircuits detection in squirrel cage induction motors," EPE'99, Lausanne, Suisse, 1999.
- [28] S.-E. Petropol, "Ondelettes et diagnostic: application aux défauts diélectriques et électriques des machines tournantes," thèse de doctorat, Institut National Poly Technique de Grenoble, France, 2001.
- [29] R. Duda, P. Hart, and D. Stork, Pattern classification, Second Edition. USA, 2001.
- [30] P. M. Frank, "Fault Diagnosis in Dynamic Systems Using Analytical and Knowledge Based Redundancy – A survey and New Results," Elsevier, Automatica, 1990.
- [31] J. Gertler, "Fault detection and isolation using parity relations," Elsevier, Control Engineering Practice, 1997.
- [32] R. Isermann, "Fault diagnosis of machines via parameter estimation and knowledge processing - tutorial paper," Elsevier, Automatica, 1993.
- [33] O. Ondel, "Diagnostic par reconnaissance des formes : application à un ensemble convertisseur machine asynchrone," Thèse de doctorat, Ecole centrale de Lyon, 2006
- [34] A. Debiolles, "Diagnostic de systèmes complexes à base de modèle interne, reconnaissance des formes et fusion d'informations. Application au diagnostic des Circuits de Voie ferroviaires," Thèse de doctorat, Université de Compiègne, 2007.
- [35] I. BENLALLOUI, "Commande, Observation et Diagnostic d'un Système Non-linéaire : Application à la Machine Asynchrone en Présence de Défauts," these de doctorat, Université de Batna 2, Algerie, 2016.
- [36] A. KHATIR, "Etude comparative des modèles des machines asynchrones utilisés en diagnostic des défauts," These de Magister, Université FERHAT ABBAS - SETIF UFAS, Algerie, 2009.
- [37] L. baghli, "cotribution ala commande de la machine asynchrone, utilisation de la logique flou, des réseaux de neurones et des algorithmes génétiques," these de doctorat, Nancy, France, 1999.
- [38] I. Ali, "Contribution au diagnostic de machines électromécaniques : Exploitation des signaux électriques et de la vitesse instantanée," Thèse de Doctorat, université de saint etienne, France, 2009.

- [39] Y. SOUFI, "Modélisation et diagnostic d'une association convertisseur machine électrique," thèse de doctorat, Université Badji Mokhtar, ANNABA, 2012.
- [40] M. ZERBO, "Identification des paramètres et commande vectorielle adaptative à orientation du flux rotorique de la machine asynchrone à cage," thèse de doctorat, université du QUÉBEC, Canada, 2008.
- [41] S. CHEKROUN, "commande neuro-floue sans capteur de vitesse d'une machine asynchrone triphasée," mémoire de Magister, Ecole Normale Supérieure d'Enseignement Technologique, Oran, 2009.
- [42] S. Belhamdi, "Diagnostic de défaut de la machine asynchrone contrôlée par les différentes techniques de commande," thèse de doctorat, Université Mohamed Khider, Biskra, 2014.
- [43] S. BAZI, "Contribution à la Commande Robuste d'une Machine Asynchrone par la Technique PSO" «Particle Swarm Optimization», Mémoire de Magister de l'Université de Batna, Algérie, mai 2009."
- [44] "cours et notes de cours par lotfi Baghli", Document consultable et téléchargeable sur site Web http://www.atela.uhp-nancy.fr/baghli/cours_cmde_MAS.pdf."
- [45] "J. Chatelin, Machines électriques", T1, Presses polytechniques romandes, Lausanne, 1983."
- [46] "G. Grel, G. Clerc, Actionneurs électriques", Editions Eyrolles, France 1997."
- [47] W. S. Abu-Elhaija, V. Ghorbanian, J. Faiz, B. M. Ebrahimi, "Impact of Closed-loop Control on Behavior of Inverter-fed Induction Motors with Rotor Broken-Bars Fault", Proceedings of the International Conference on Power Electronics, Drives and Energy Systems, Bengaluru, India, December 16-19, 2012, IEEE, 2012."
- [48] Laieb Fadila and Guerrouche Hakima, "Etude comparative de la commande par mode glissant et la commande vectorielle d'une machine asynchrone," Mémoire, Mohamed Boudiaf, M'SILA, 2004.
- [49] S. v. Emelyanov, "Variable Structure Control Systems," Moscow. Nauka, 1967.
- [50] H. Buhler, "Réglage par mode de glissement," Presses Polytechniques Romandes, Lausanne, Suisse, 1986.
- [51] Nouredine Bounasla., "Commande par Mode de Glissement d'Ordre Supérieur de la Machine Synchrone à Aimants Permanents" mémoire de magister, Université Ferhat Abbas Sétif 1, 2014."
- [52] Slotine, J.-J. E., & Li, W., "Applied Nonlinear Control," London: Prentice-Hall, Inc., 1991.
- [53] A. Benchaïb, "Application de mode de glissement par la commande en temps réel de la machine asynchrone", thèse de doctorat, université de Picardie Jules Vernes, 1998."
- [54] H. Tamrbed et T. Azarobr, "Réglage par mode glissant d'une machine asynchrone," proceedings de la conférence CEE'00, pp.136-141, 2000.
- [55] A. G. Fillipov, "application of the theory of differential equations with discontinuous right-hand sides to non-linear problems in automatic control," in Proc. Ist IFAC congress, p.923-927, 1960.
- [56] B. KAFIA, "Commande de la machine asynchrone par mode de glissement, apport de la logique floue pour la réduction du phénomène «chattering»,» mémoire de magister, Batna, 2003.
- [57] R. Ouiguni, Y. Sellami, R. Bouzid, "Une commande robuste par mode glissant flou appliqué à la poursuite de trajectoire d'un robot mobile holonome», CISTEMA, 2003.
- [58] Hemmami Mohammed Ilyes, "Commande sans capteur de vitesse d'un moteur synchrone à aimants permanents (MSAP) par l'utilisation de la commande directe du

- couple et d'un observateur de vitesse à mode glissant,” Magister, Mohamed Khider, Biskra.
- [59] M. Abid, “Adaptation de la commande optimisée au contrôle vectoriel de la machine asynchrone alimentée par onduleur à MLI,” Thèse de doctorat d'état en Electrotechnique, Djillali Liabes, Sidi Bel-Abbès, Algérie, 2009.
- [60] T. S. Jimenez, “Contribution a la commande d'un robot sous-marin autonome de type torpille,” Thèse de doctorat en Génie Informatique, Automatique et Traitement du Signal, Université Montpellier II, France, 2004.
- [61] K.Kouzi, “Commandee vectorielle d'un moteur à induction sans capteur vitesse par un réglage PI Flou à Guains Flou Adaptés Associé à un Observateur d'Etat Par Modes de Glissement..” Mémoire de Mgister, Batna, 2002.
- [62] B. Benazza, “Commande par mode glissant d'une machine asynchrone sans capteur de vitesse,” Mémoire de Magistère En Electrotechnique, Djillali Liabes, Sidi Bel Abbès, Algérie, 2008.
- [63] V.I,Utkin, “Sliding mode control design principal and application to electric drives,” IEEE Trans On In Elect, Vol 40N1feb93.
- [64] V. Utkin, H. Lee, “Chattering problem in sliding modes control systems’, proceedings of the international workshop on variable structure systems, alghero italy, iee 2007.